



Laboratoire d'Anecy-le-Vieux
de Physique des Particules

OPCUA : Nouvelle approche pour l'intégration du slow control dans une expérience

E. Chabanne, Th. Le Flour, J.L. Panazol

**1ere journée dispositifs et installations
instrumentation IN2P3
18 juin 2015**



In2p3

Sommaire

- L'Instrumentaliste et le slow control
- Intégration HW/SW dans une architecture de slow control?
 - Hétérogénéité
 - HW/SW interface
 - IHM et outils
 - Exemple : l'expérience SuperNEMO
- Le standard OPCUA en quelques mots?
- Au-delà d'OPCUA : comment se simplifier la vie d'instrumentaliste?
- Un exemple sur plateforme ARM
- Conclusions

Quelques remarques générales

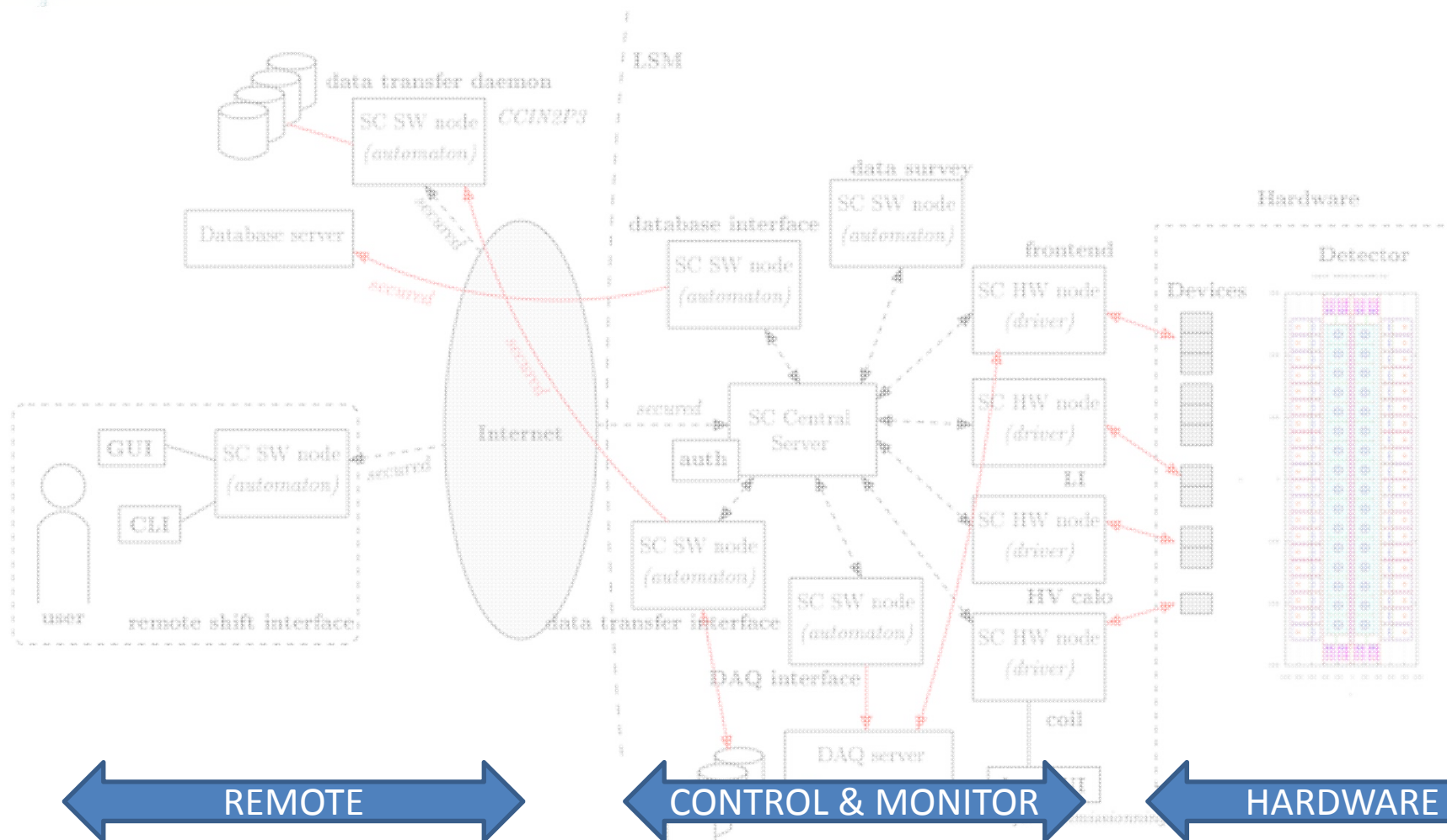
- En fonction du niveau d'expertise, un utilisateur doit connaître l'état courant des matériels (localement et à distance)
 - Hiérarchisation de l'information
 - Agrégation multi-matériels d'un même type d'information
- L'accès à ce type d'information doit être également pris en compte
 - Réseau local et réseau étendu
 - Sécurité (firewall, réseau et données)
- Plusieurs type de données « Slow Control » coexistent :
 - Celui lié à la qualité de la donnée physique.
 - Celui lié à l'information/exploitation du HW/SW (statuts, taux d'utilisation, fréquence de panne)
 - Utilisable directement par des outils de diagnostic.

Quelques remarques générales

Lorsque l'on conçoit une carte électronique:

- Il est rare qu'elle fonctionne seule (sans lien de communication)
- Dans la majorité des cas elle communique avec 1 ou des clients
- Pour la partie «slow control/monitoring»
 - Lire et écrire pour accéder à la carte (exemple registre interne pour la configuration)
 - Lire et écrire les capteurs/actionneurs gérés par la carte.
 - La carte peut gérer les capteurs/actionneurs directement ou elle même déporter la gestion via des bus (exemple : I2C, RS232, CAN)
- Et la partie application de supervision /monitoring ?
 - Une application par type de matériel, par protocole ?
 - Une application capable de gérer plusieurs matériels?
 - Un SCADA?

Exemple d'architecture slow control pour l'expérience SuperNEMO (neutrinos)

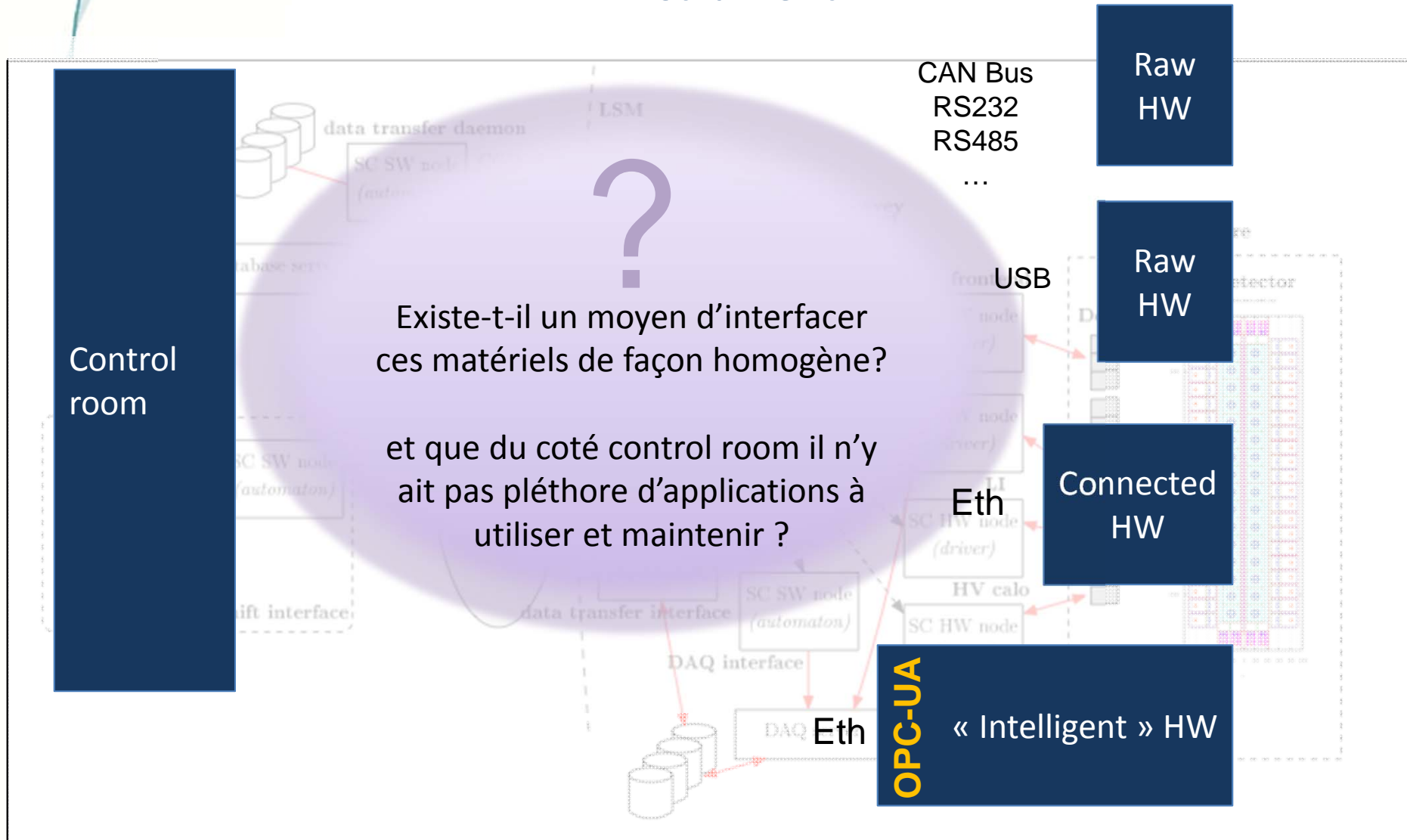


from SuperNEMO Demonstrator Slow Control Reference doc. F. Mauger

Plusieurs sous-systèmes identifiés dans l'instrument à contrôler

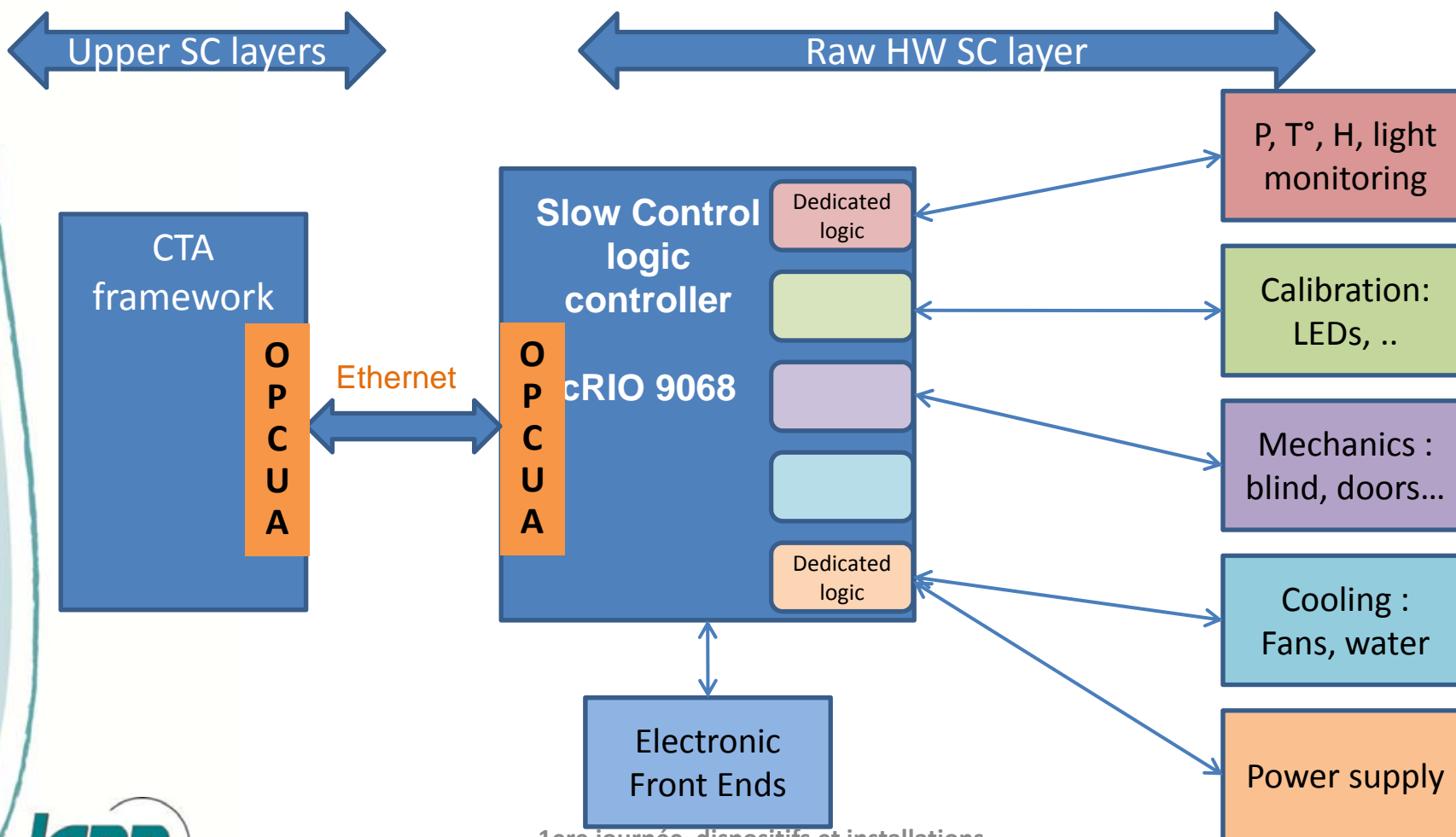
- Front End Electronics (Tracker, Calo, integration)
- Calorimeter's High Voltage
- Tracker's High Voltage
- Gas system factory
- Coil
- Light injection system
- Source calibration system
- DAQ
- Database storage
- Data management and Storage
- Environmental parameters
- Radon detectors
- Deradonized air factory
- Network
- Servers
- ...

Différentes façons d'interfacer du matériel pour réaliser l'instrument



Projet CTA : exemple d'architecture du SC des caméras

Un système de control & command assure la sécurité des différentes parties de la camera.



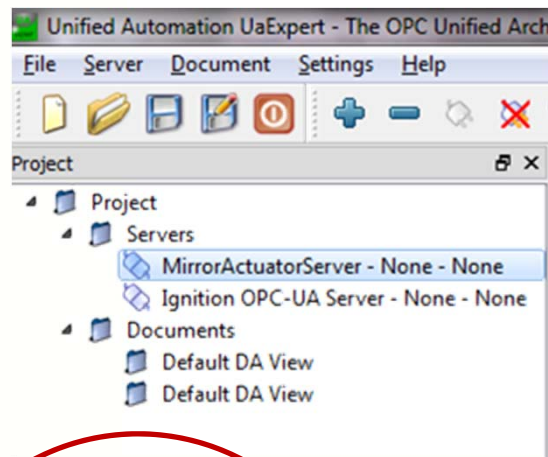
OPCUA kesako?

- **Un standard** défini par des fabricants et vendeurs de matériels/logiciels de control industriel
- L' OPC foundation a récemment (mars 2015) ouvert les spécifications du standard.
- **Un framework** (du soft!) **cohérent, sécurisé et fiable orienté objet et multi-plateformes** permettant **d'accéder aux données et événements en temps réel et de façon historisée**, à différents niveaux (agrégation)
 - Des capteurs/actuateurs aux application de control centralisé,
 - Des automates programmables industriels aux cartes électroniques embarquées.
- **Indépendent des plateformes**
 - Différents OS supportés pour les parties clientes et serveurs d'OPCUA => interopérabilité
 - Implémentation multi-langages (C, C++ , JAVA)
- **Testé sur des plateformes embarquées**
 - java et C++ sur des CPU ARM et X86
- **Canal de communication fiable et simplifié**
 - Les clients & serveurs font directement partie du système de command & control
 - Support natif de l'encryptage sécurisé(RSA 128 and 512bits)
 - Possibilité de redondance des serveurs
- **Architecture Orientée Service (SOA)**
 - Services génériques pour parcourir et interroger le NameSpace du serveur, données en lecture/écriture, et publication/souscription aux événements et changements sur les données.



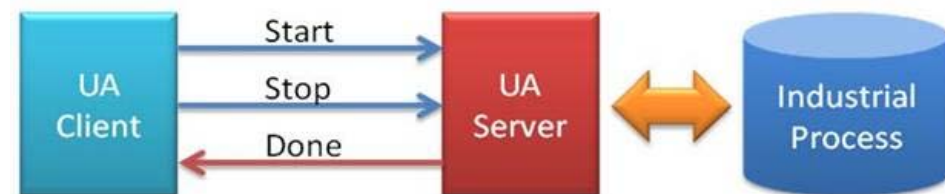
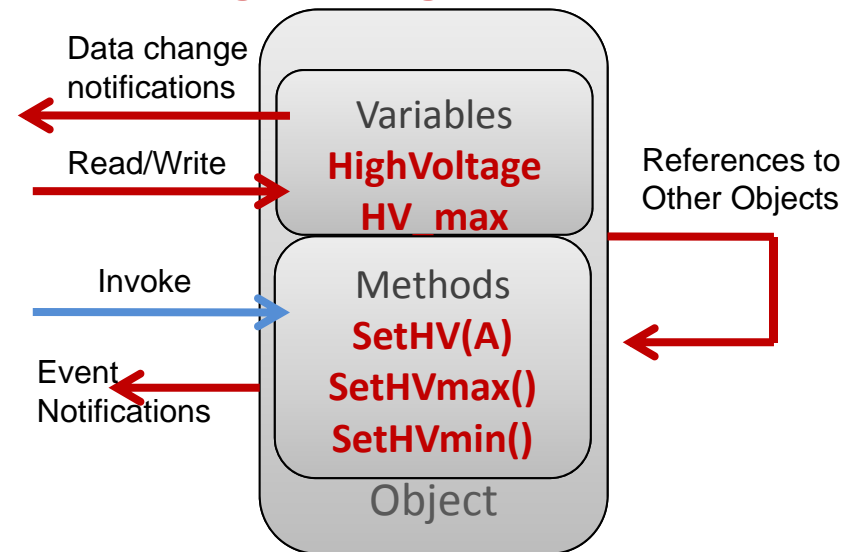
OPCUA pour faire court

- Framework Orienté Object
 - Chaque nœud OPCUA est un objet qui peut exposer ses variables et méthodes aux autres nœuds
- Tous les nœuds sont organisés à l'intérieur d'un 'Address Space'
 - Moyen standard de servir les objets entre serveurs et clients



ERIC Chabanne

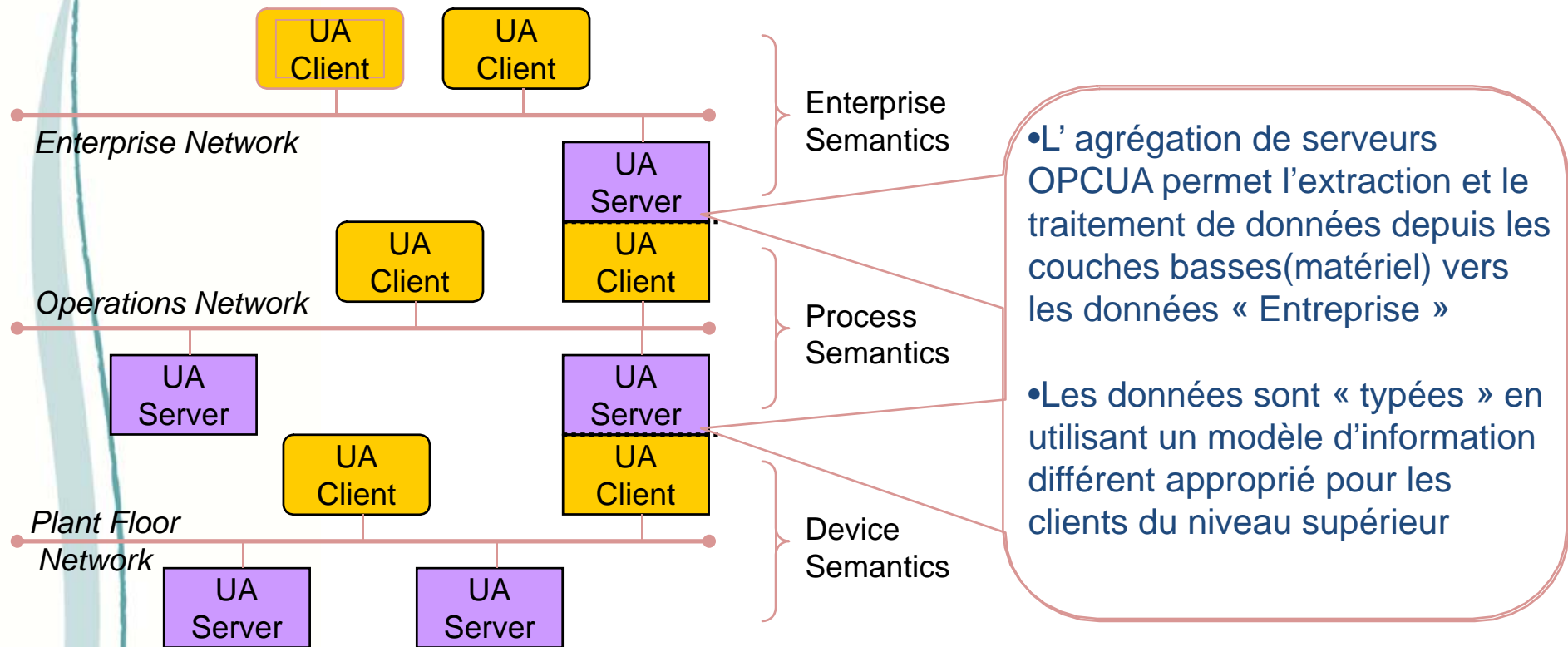
High Voltage Channel N



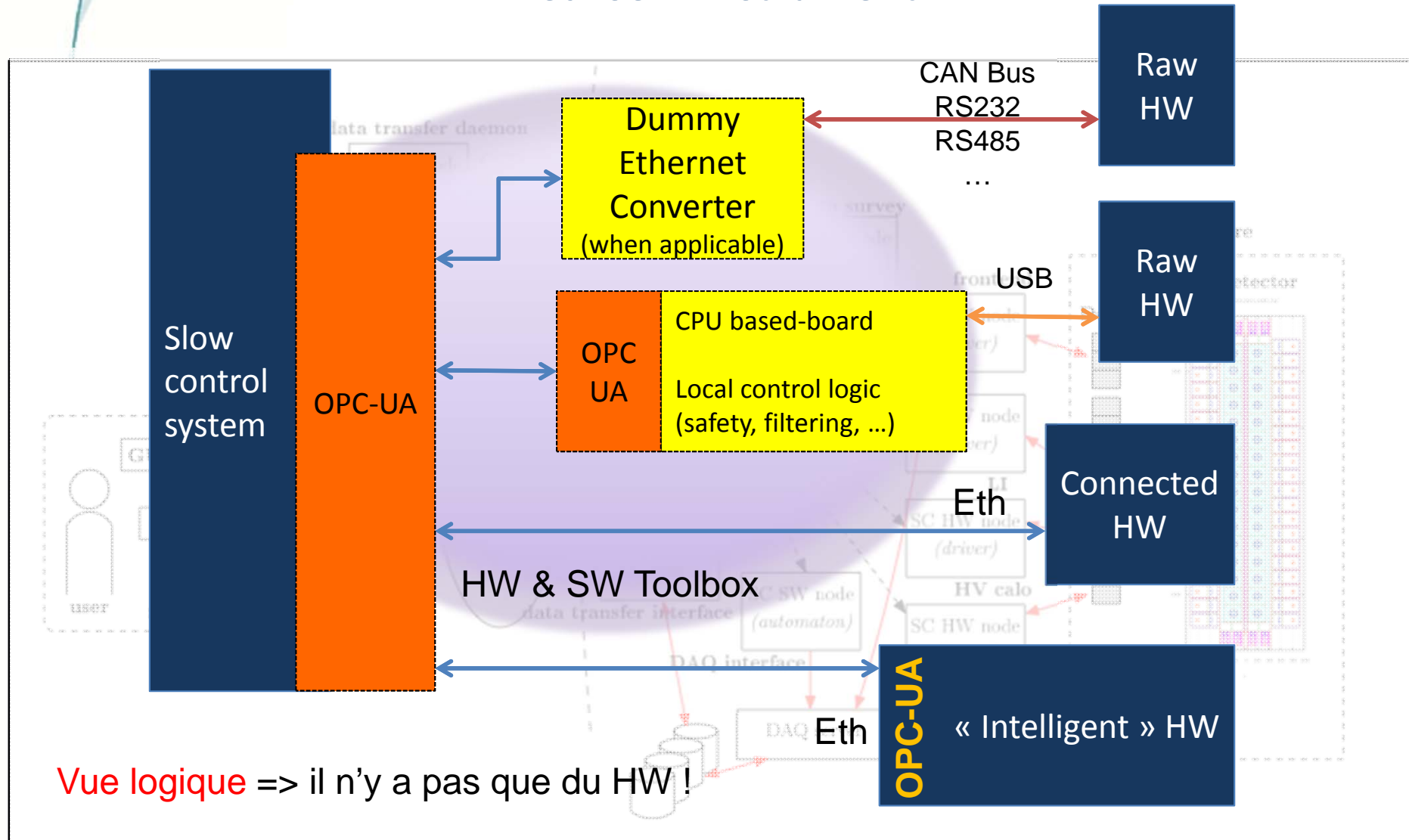
Protocoles OPC UA

- 2 protocoles sont supportés :
 - Le protocole « binaire » : `opc.tcp://Server`
 - Offre la meilleure performance
 - Utilise le minimum de ressources (Pas de XML, HTTP et SOAP)
 - Offre une meilleure interopérabilité
 - Utilise un seul port TCP pour la communication (facilitant le tunneling mais nécessitant d'ouvrir spécifiquement un port dans les pare-feu).
 - Le protocole HTTP `http://Server` pour les Web Service.
 - SOAP pour l'interopérabilité avec les applications type « ERP » existants.
 - Passe à travers les ports standards des pare-feu (Port 80, 8080, 443)

Serveur OPCUA : l'agrégation

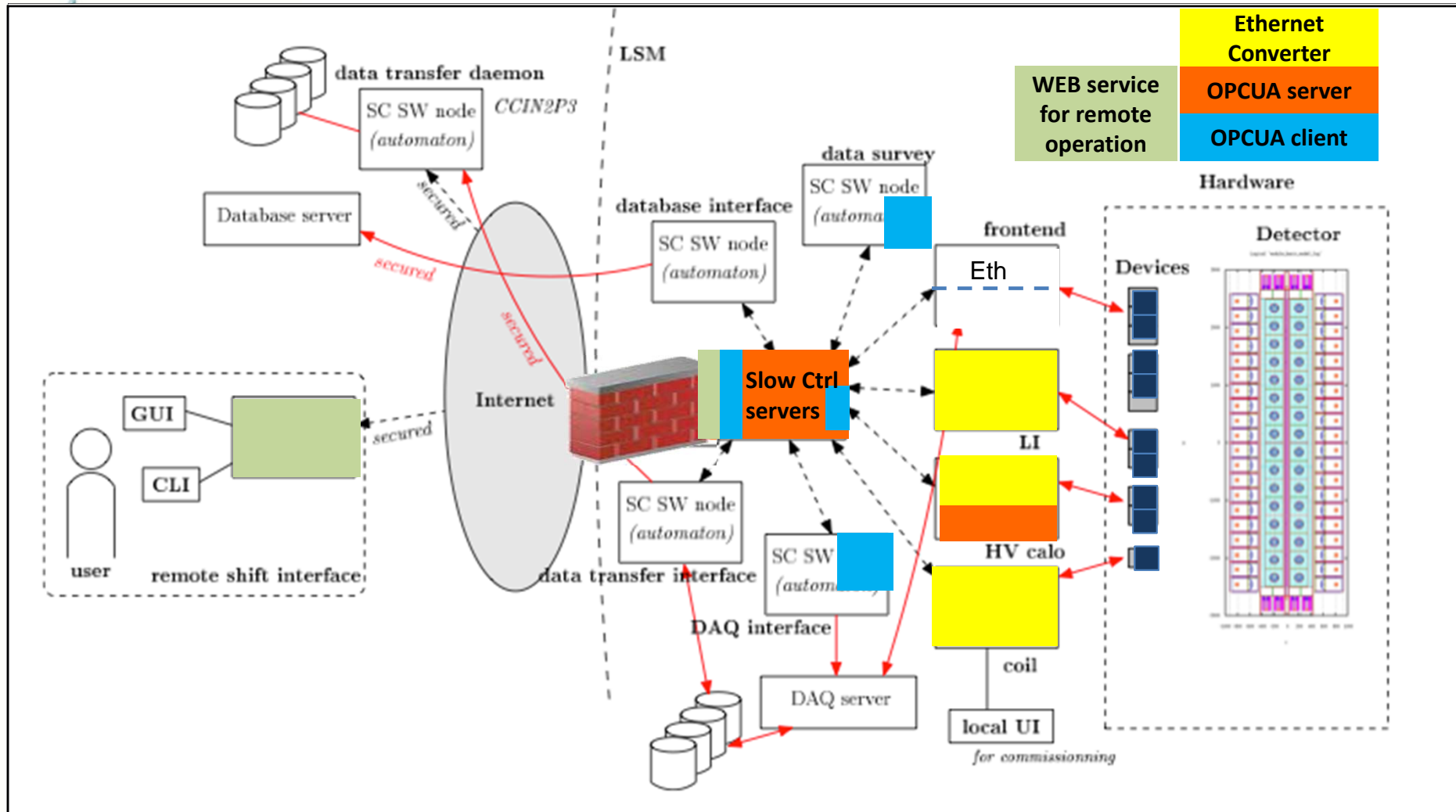


Différentes façons d'interfacer du matériel via OPCUA pour réaliser l'instrument



Vue logique => il n'y a pas que du HW !

Implémentation possible d'OPCUA pour l'expérience SuperNEMO



Un serveur SCADA générique...

... pour se simplifier la vie d'instrumentaliste

- OPCUA : mise en place.
 - OPCUA complet mais complexe.
 - On ne veut pas s'intéresser au contenant mais au contenu.
- Serveur OPCUA générique
- Une seule application commune a tout type de device.
- **Un** fichier de description XML avec une syntaxe (dictionnaire XSD) qui permet de construire **des** serveurs « spécifiques » adaptés à la configuration HW

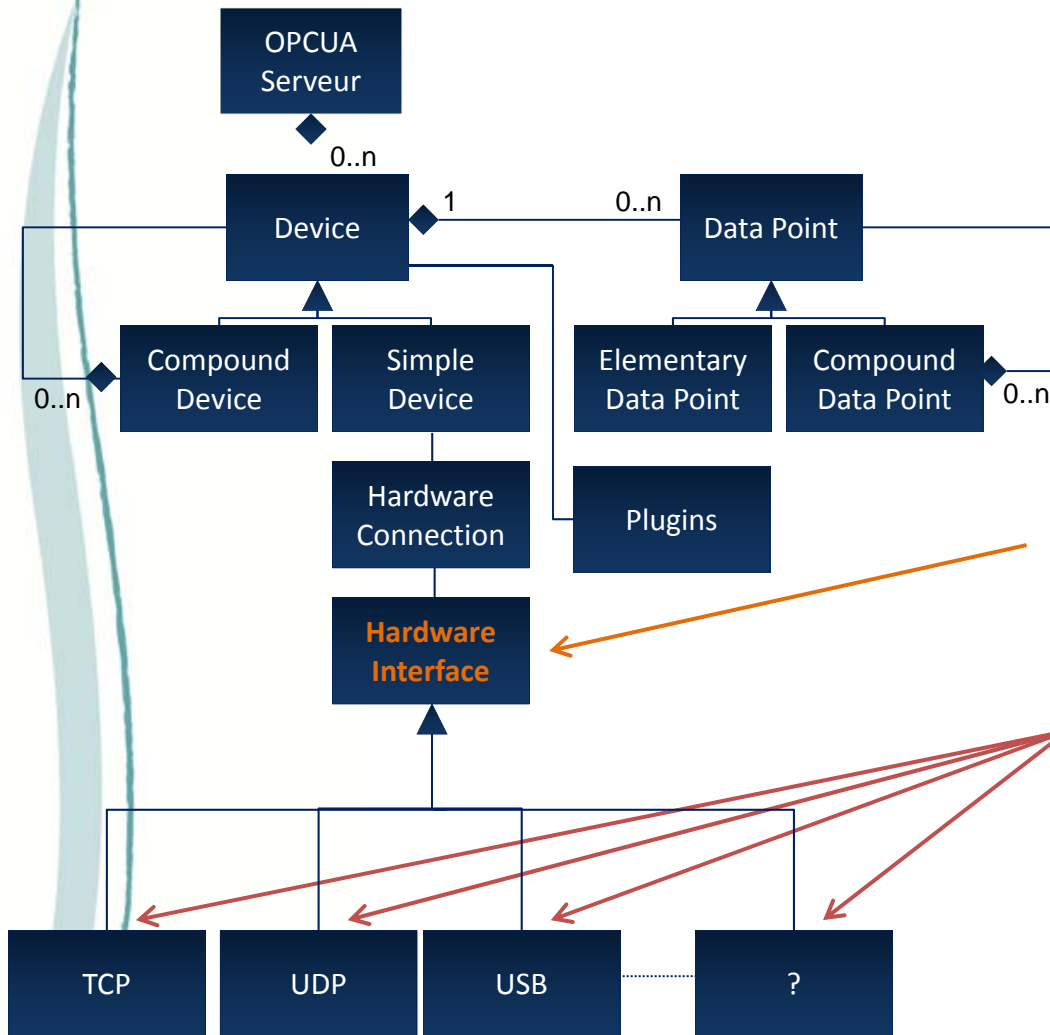
Nos constats

- Pour un «non-expert» :
 - L'écriture d'un serveur OPCUA peut être fastidieuse.
 - Le «développeur» n'est pas nécessairement l'intégrateur du matériel
- Il faut rendre l'intégration de matériel plus simple :
 - En cachant le plus possible la "machinerie" OPCUA
 - En limitant le code à écrire
 - En fournissant des moyens de décrire le matériel à intégrer
 - Les points de contrôle(set, get, ...)
 - Le type de connexion du matériel(USB , RS232, TCPIP, ...)
 - Le type de transport (UDP, TCP, ...)
 - Le type de transfert (PUSH, PULL)
 - Les conditions de démarrage et d'arrêt du matériel :
 - Aspects de sécurités du matériel s , de l'instrument, des opérateurs.
 - Les dépendances et hiérarchies entre différents matériels à intégrer
- La description peut être partagée par le serveur et les clients

OPCUA : La description du matériel

- Basée sur XML et XSD
 - Le fichier « xsd » servant de dictionnaire et permettant la validation des fichiers XML.
- Les fichiers XML sont utilisés comme « entrée » du serveur OPCUA pour:
 - Décrire la connexion au matériel
 - Alimenter les « points de données » dans le serveur OPCUA
 - Décrire le flot de données issu du matériel
 - Afin d'analyser le contenu du flot
 - Afin de localiser dans le flot le nom et les valeurs des points de données.

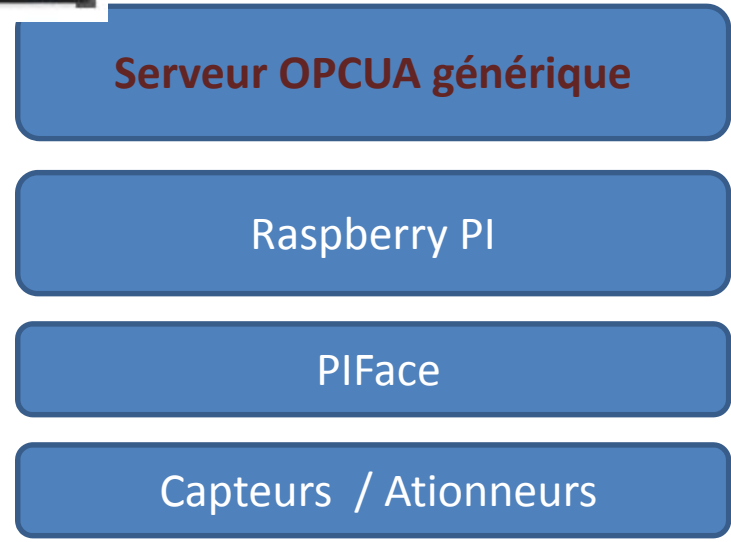
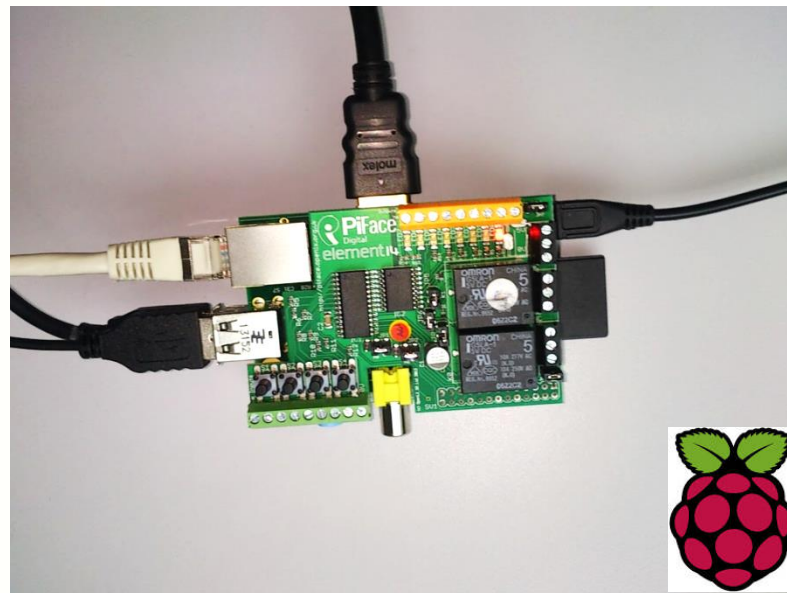
OPCUA Server : Vers un modèle d'implémentation



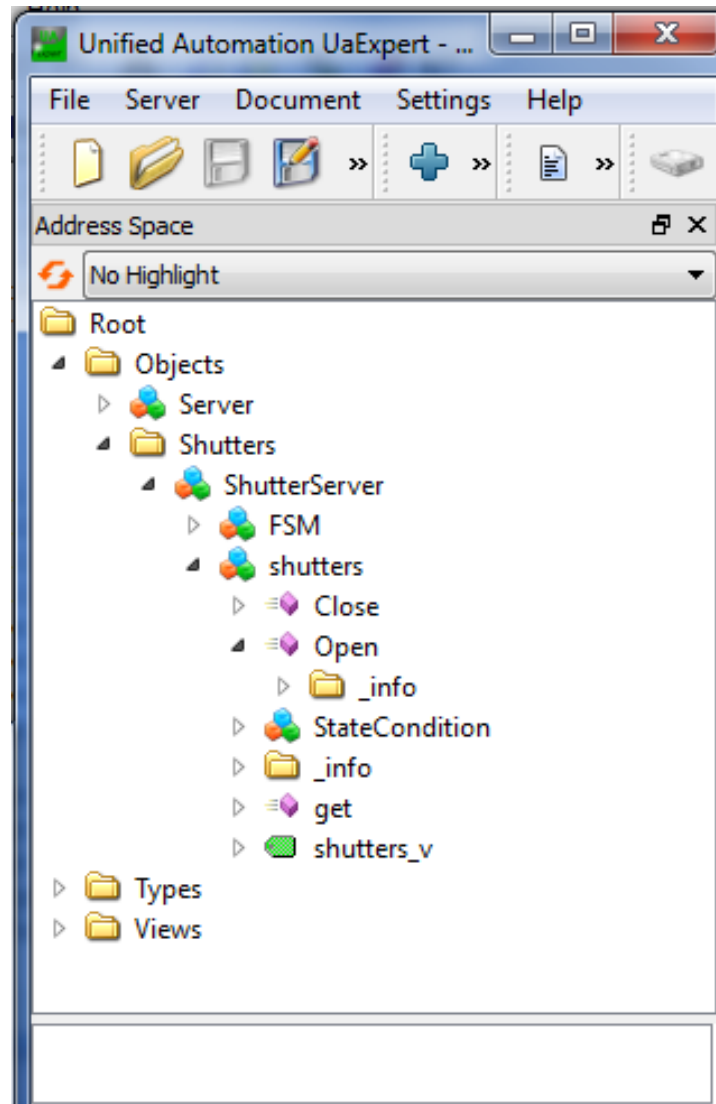
- La partie “abstraite”(Hardware Interface) sera constituée d’un jeu de méthodes « standards »
 - connect(...), read(...), write(...), close(...)
 - Le flux d’entrée/sortie sera également décrit pour permettre son analyse.
- L’intégration d’un matériel sera réalisée par héritage de cette partie abstraite.
 - Les méthodes connect(...), read(...), write(...), close(...),... seront implémentées a ce niveau

Un exemple sur plateforme ARM RPi

Control & Command d'un dispositif occultant d'une caméra de télescope



Client
Ua expert
(commande
du volet)



Client
Ua expert
visualisation
des
alarmes)

The screenshot shows the 'Unified Automation UaExpert - The OPC Unified Architecture Client - UaExpert' application window. The interface includes a menu bar (File, Server, Document, Settings, Help) and a toolbar with various icons. Below the toolbar, there are tabs for 'Data Access Classic View' and 'Event View'. The 'Event View' is active, showing a 'Configuration' section and an 'Events' section. Within the 'Events' section, there are sub-tabs for 'Events' and 'Alarms'. The 'Alarms' tab is selected, displaying a table of active alarms. The table has columns for 'A', 'C', 'Time', 'Severity', 'Server/Object', 'SourceName', 'Message', 'ConditionName', and 'Active'. One alarm is listed with a severity of 500 and the message 'shutters : Shutters Opened'.

A	C	Time	Severity	Server/Object	SourceName	Message	ConditionName	Active
▲		14:07:00.150	500	/ shutters	shutters	shutters : Shutters Opened	StateCondition	Active

Client
Ua expert
(monitoring et
historisation
d'un node)

Unified Automation UaExpert - The OPC Unified Architecture Client - UaExpert*

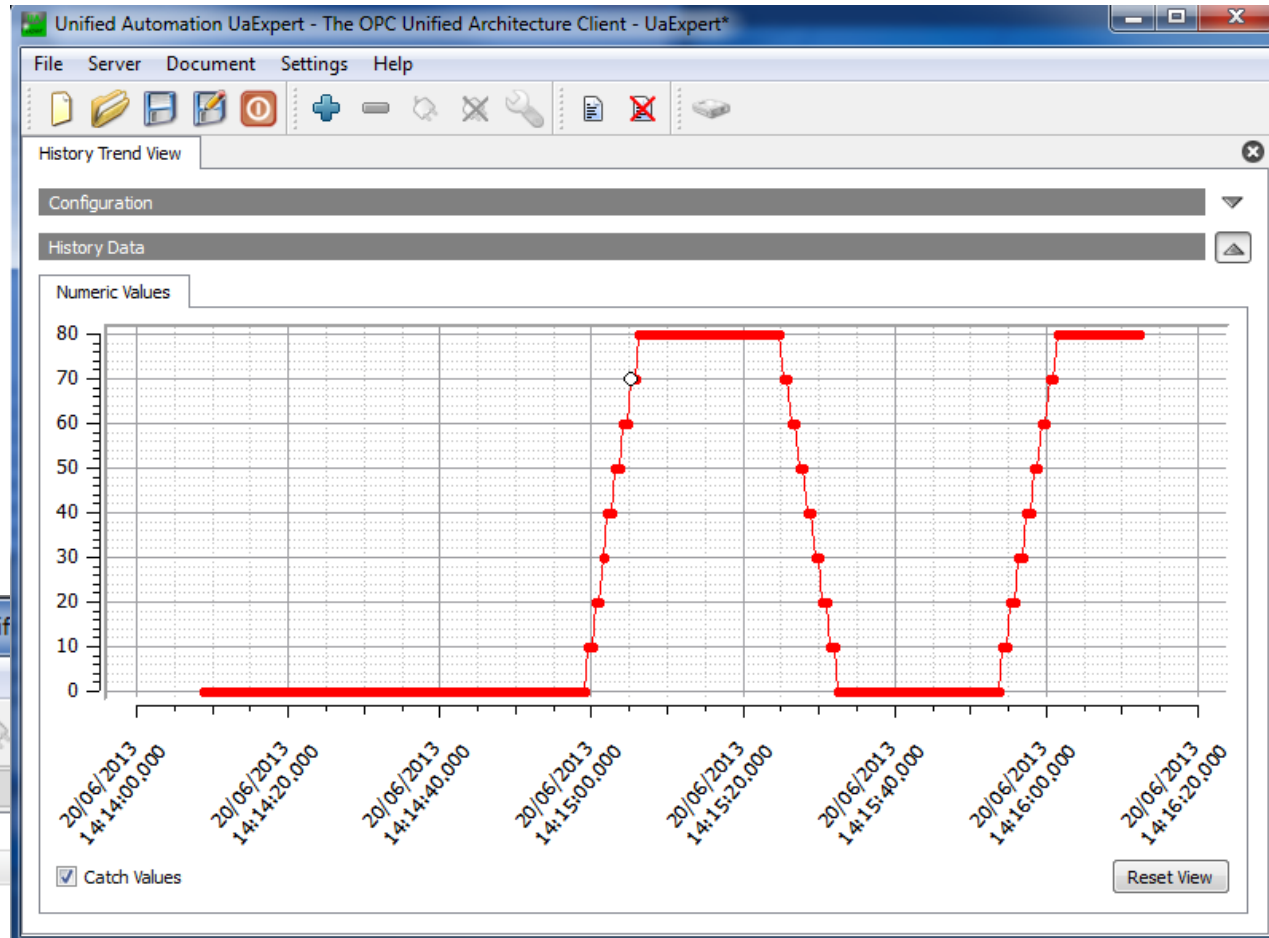
File Server Document Settings Help

Project

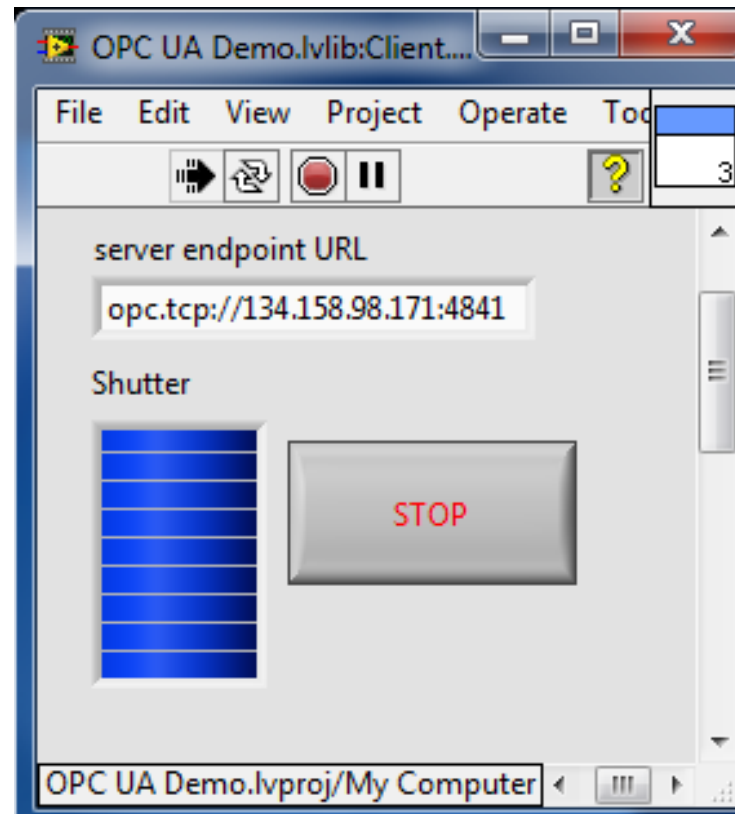
- Documents
 - Data Access Classic View
 - Event View
 - History Trend View

Data Access Classic View

#	errc	Node Id	Display Name	Value	Datatype	Source Timestamp	Server Timestamp	Statuscode
1		NS2 Stri...	shutters_v	80	Int32	14:07:00.113	14:07:00.113	Good



Client
Labview
(IHM
monitoring
du volet



OPCUA : quelques conclusions

- Évolution naturelle de la connexion de matériel aux systèmes de supervision ou autres applicatifs.
- Représentation /accès unifié aux points de données via un protocole standardisé (comme CORBA) proche du HW
- Compatible avec les frameworks «grands instruments » Tango, EPICS, ACS ou autres par développement de connecteurs / bridges
- L'approche « générique » doit pouvoir s'appliquer à des environnements variés et donc indépendante d'un contexte
- Pérennité industrielle et interopérabilité assurées pour les 20 prochaines années (au moins?)
- Limite(s) actuelle(s) de OPCUA :
 - licences et prix des SDK « commerciaux »
 - Quid d'une gestion de licence centralisée IN2P3 (comme Labview, Cadence, Altium...)
 - Peu d'alternatives Open Source sérieuses actuellement :
 - Cependant, quelques initiative à suivre : OpenOPCUA , FreeOPCUA, Passerelle Eolane (basée sur OpenOPCUA)

Vers un Control/Command “générique” pour nos instruments ?

- Promouvoir un interfaçage hardware orienté instrumentalistes, indépendant du contexte d'utilisation, du type de matériel.
- intégrable dans plusieurs environnements SCADA (ou non)
- Faciliter la vie de l'intégrateur dans différents domaines (mise en service, opérations, maintenance...)
- intelligence au plus près du device -> intégration du MOS dans un cRIO 9068 National Instruments (base SoC ARM Zynq 7000 cohabitation avec le runTime LW – communication ETH entre les 2)
- Data format (= interface) standardisé et uniformisé (ex: station météo, alimentation, ...)
- Éviter de changer la partie cliente lorsque le device change (via la couche d'abstraction HW/SW)

Thème de réflexion proposé par le réseau Control/Commande – IN3P3 .
s'il y a des intéressés, nous partageons volontiers ;-)

Merci de votre attention

La Mailling list du réseau Control/command IN2P3 :

instrum-control-command-l@in2p3.fr

Le wiki du réseau :

forge.in2p3.fr/projects/slowcontrol-4-instru-le-reseau-controle-commande-in2p3/wiki

chabanne@lapp.in2p3.fr