

# Parallélisme(s)

Service Informatique  
David Chamont & Co

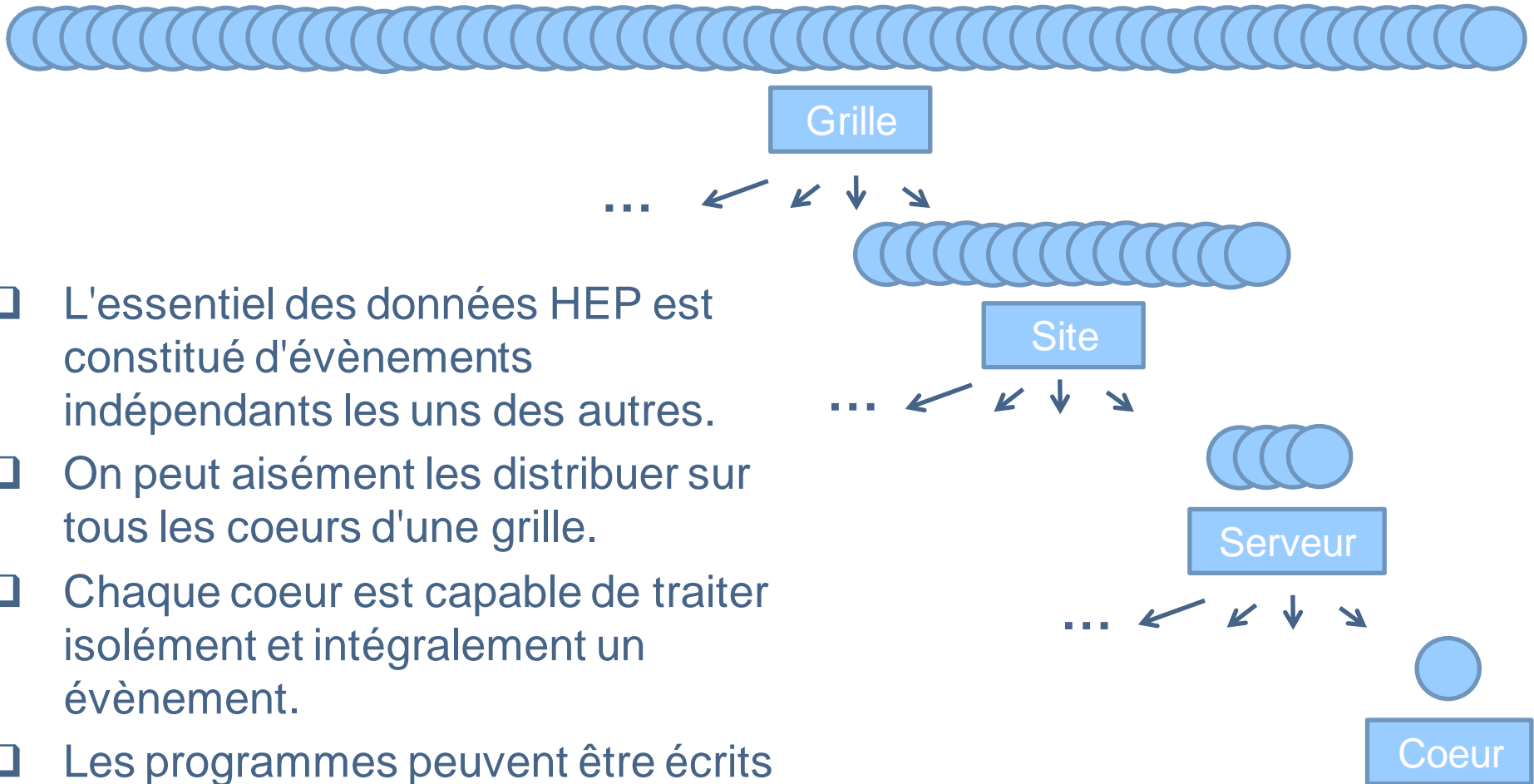


Palaiseau, France





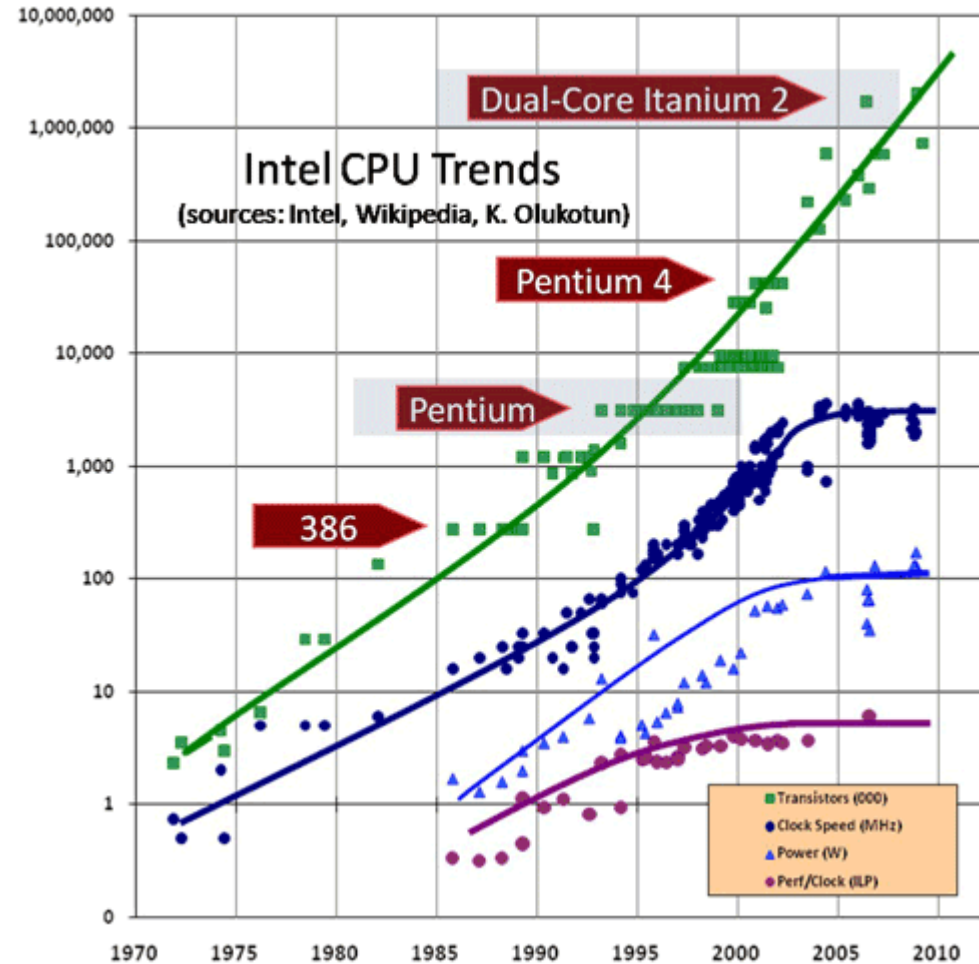
1. Modèle de calcul actuel : la distribution des évènements.
2. Evolution matérielle :
  1. **instructions vectorielles,**
  2. **multiplication des coeurs,**
  3. **augmentation des caches.**
3. Les réponses logicielles :
  1. **techniques de vectorisation,**
  2. **multi-threading (mémoire partagée),**
  3. **calcul sur coprocesseur,**
  4. **multi-noeuds (mémoire distribuée).**
4. Projet P2IO GridCL



- ❑ L'essentiel des données HEP est constitué d'évènements indépendants les uns des autres.
- ❑ On peut aisément les distribuer sur tous les coeurs d'une grille.
- ❑ Chaque coeur est capable de traiter isolément et intégralement un évènement.
- ❑ Les programmes peuvent être écrits de façon séquentielle. Youpi !

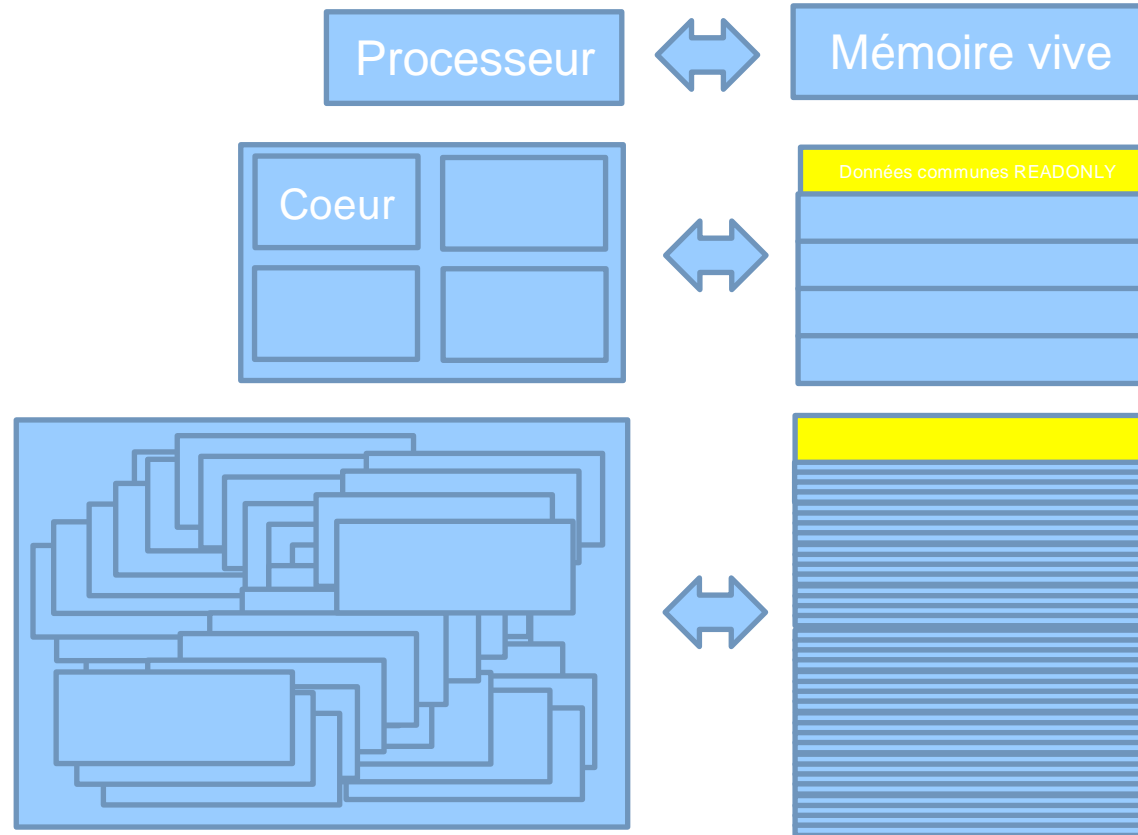


- ❑ Fréquence d'horloge et puissance électrique stagnent.
- ❑ Le nombre de transistors continue sa croissance :
  - Multiplication des coeurs
  - Ajout de capacités de calcul vectoriel au sein des coeurs : SSE, AVX.
  - Augmentation des caches.





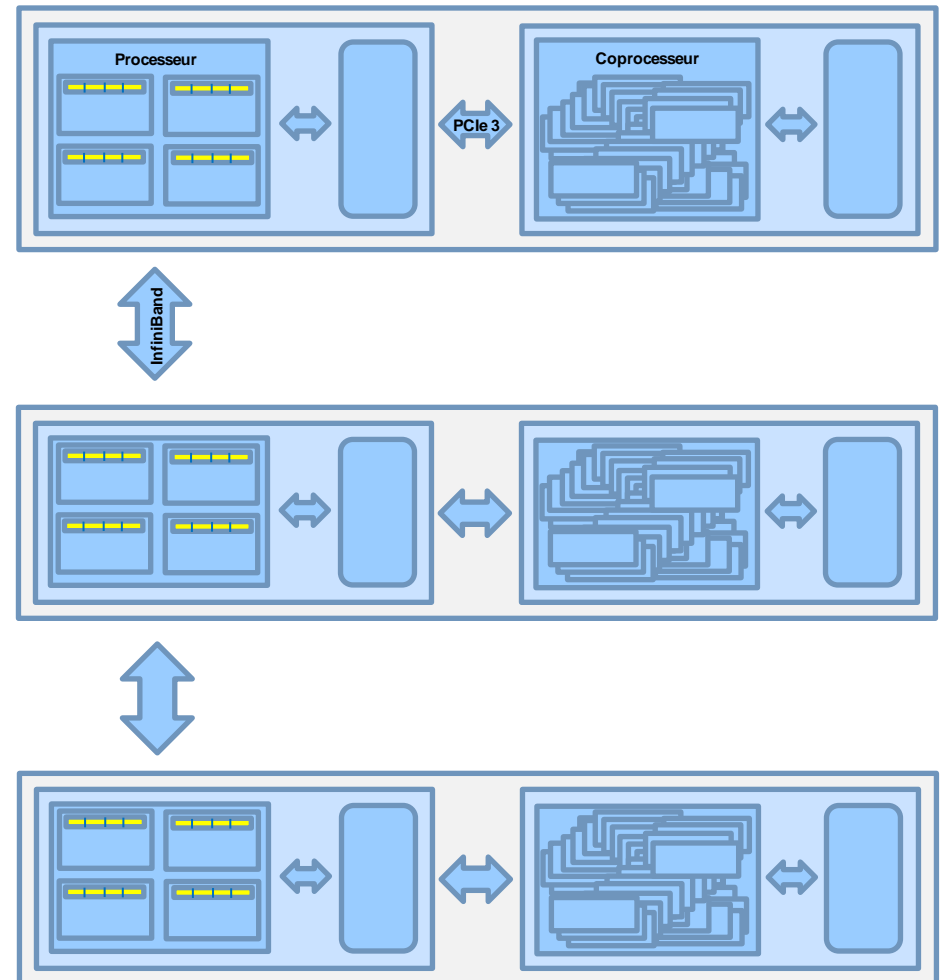
- Hier
- Aujourd'hui
  - **multi-coeurs**
- Demain (HEP)
  - **many-coeurs**



- Un cœur ne peut plus traiter l'intégralité d'un évènement
- Il faut morceler ce traitement en tâches... qui ne sont plus indépendantes ...



- ❑ Vectoriel
  - Instructions SSE et AVX, au sein des cœurs du processeur.
- ❑ Multi-thread / multi-cœurs
  - Mémoire partagée
  - OpenMP
- ❑ Coprocesseurs many-cœurs
  - CUDA, OpenCL
- ❑ Multi-(co)processeurs
  - Mémoire distribuée
  - MPI
- Programmation hybride.





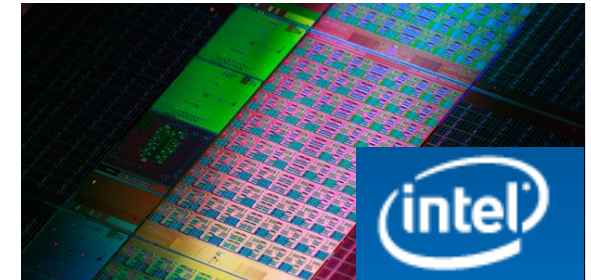
## ❑ NVIDIA : architecture CUDA

- Toujours plus de coeurs dans le GPU.
- Dialogue direct entre GPUs : GPUDirect.
- M2090 : 512 coeurs, 6 GB.
- K20 : 2880 coeurs, 12 GB ?



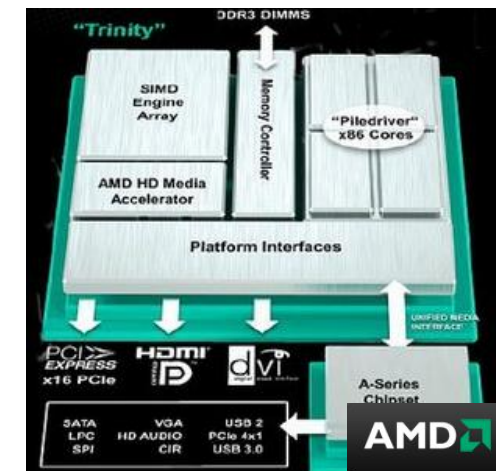
## ❑ INTEL : architecture MIC

- Permettre de faire tourner les applications actuelles sans modifications
- Xeon Phi : >50 coeurs ?



## ❑ AMD : architecture FUSION

- Rachat d'ATI en 2006.
- Depuis, rapprochement entre CPU et GPU => APU (Accelerated Processing Units)





- ❑ **Objectif** : Evaluer l'intérêt d'utiliser du matériel **many-coeurs** au sein d'une **grille de calcul**, en s'appuyant sur le standard **OpenCL**, et pour les applications des laboratoires du labex P2IO, notamment la physique des hautes énergies.
- ❑ Une région riches en compétences et en moyens de calcul intensif
  - **OpenGPU, Teratec, Maison de la simulation, ...**
  - **2 des 3 centers nationaux financés par GENCI :TGCC et IDRIS.**
- ❑ **Partenaires et applications pilotes**
  - **LLR : CMS Ions lourds Tracking et Fitting**
  - **LAL : ATLAS Fitting**
  - **IPNO : ALICE Tracking**
  - **IRFU, IMNC, IAS : expertise CUDA, astro, hGATE**
- ❑ **Plate-forme de test à construire**
  - **2 cartes bi-proc ivy-bridge x 2 K20, + infiniband**
  - **2 cartes bi-proc ivy-bridge x 2 Xeon Phi, + infiniband**
  - **2 cartes bi-proc ivy-bridge x 2 AMD, + infiniband**

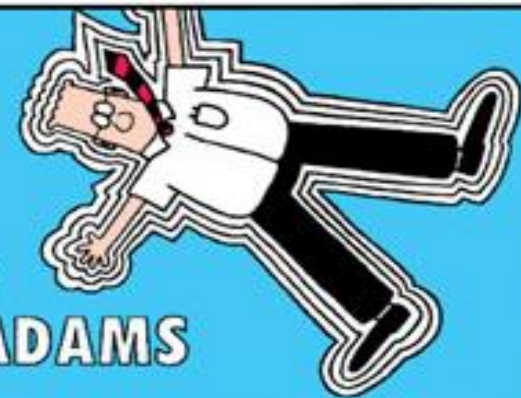




- La multiplication des cœurs remet en cause notre modèle de calcul.
- Les différentes formes de parallélisme vont impacter votre pratique du développement.
- Préparons nous ! Démontons les objets... mais pas partout...
- Il y a d'ores et déjà des techniques simples qui peuvent facilement accélérer certains calculs jusqu'à 4 fois (vectorisation).



# DILBERT®



BY  
SCOTT ADAMS

I'LL NEED TO KNOW YOUR REQUIREMENTS BEFORE I START TO DESIGN THE SOFTWARE.



E-mail: SCOTTADAMS@AOL.COM

FIRST OF ALL, WHAT ARE YOU TRYING TO ACCOMPLISH?



I'M TRYING TO MAKE YOU DESIGN MY SOFTWARE.



I MEAN WHAT ARE YOU TRYING TO ACCOMPLISH WITH THE SOFTWARE?



© 2006 Scott Adams, Inc. /Dist. by UFS, Inc.

I WON'T KNOW WHAT I CAN ACCOMPLISH UNTIL YOU TELL ME WHAT THE SOFTWARE CAN DO.



TRY TO GET THIS CONCEPT THROUGH YOUR THICK SKULL: THE SOFTWARE CAN DO WHATEVER I DESIGN IT TO DO!



1-7-06

CAN YOU DESIGN IT TO TELL YOU MY REQUIREMENTS?



www.dilbert.com



```
#pragma omp parallel for reduction(+: s)
```

```
for ( int i = 0; i < n; i++)  
{ s += x[i] ; }
```



```
kernel void dotprod( global const foat *a, global const foat *b, global foat *c)
{ int myid = get_global_id(0) ; c[myid] = a[myid] * b[myid] ; }
```



```
for (d=1; d<ntasks; d++) {  
    rows = (d <= extra) ? avrow+1 : avrow;  
    printf(" sending %d rows to task %d\n", rows, dest);  
    MPI_Send(&offset, 1, MPI_INT, d, mtype, MPI_COMM_WORLD);  
    MPI_Send(&rows, 1, MPI_INT, d, mtype, MPI_COMM_WORLD);  
    MPI_Send(&a[offset][0], rows*NCA, MPI_DOUBLE, d, mtype, MPI_COMM_WORLD);  
    MPI_Send(&b, NCA*NCB, MPI_DOUBLE, d, mtype, MPI_COMM_WORLD);  
    offset = offset + rows; }
```